

Universitatea din Craiova
 Facultatea de Automatică, Calculatoare și Electronică
 Specializările: Mecatronică, Robotică

**Programare pentru susținerea Examenului de diplomă
 Sesiunea Iulie 2016**

Luni, 18 iulie 2016, sala SMC

Nr.	Nume	Titlul lucrării	Coordonator	Ora
1.	MAG I.E. IOAN-ROMULUS	Proiectarea unui algoritm de conducere sincronizată wireless, aplicată pentru roboți umanoizi	Prof.univ.dr.ing. BÎZDOACĂ NICU	08.00
2.	GAVRILĂ C. ANDREEA-IOANA	Casă inteligentă comandată de la distanță printr-un modul wireless	Prof.univ.dr.ing. BÎZDOACĂ NICU	08.20
3.	ROȘU C. MARIUS-CĂTĂLIN	Casă inteligentă comandată de la distanță printr-un modul wireless	Prof.univ.dr.ing. BÎZDOACĂ NICU	08.40
4.	POPA F. GEANINA-MARIA	Aplicații în mecatronică cu sistemul de dezvoltare Raspberry PI 2	Conf.univ.dr.ing. NICOLA SORIN	09.00
5.	GOGOAȘE M. ȘTEFAN-COSMIN	Conducerea adaptivă după parametrii DH pentru un manipulator	Prof.univ.dr.ing. DIACONU ILIE	09.20
6.	ABAGIU C.D. MARIAN-MARCEL	Aplicatii SCADA	Prof.univ.dr.ing. POPESCU DORIN	09.40
7.	NIȚOI S. MIHAI-SORIN	Automatele programabile în aplicații SCADA	Prof.univ.dr.ing. POPESCU DORIN	10.00
8.	DOMAN E. MARIAN-COSTINEL	Conducerea unui robot mobil cu microcontroller Arduino	Prof.univ.dr.ing. NIȚULESCU MIRCEA DORIAN IOAN	10.20
9.	MITROI I.M. MARIAN-SORIN	Comanda numerică a unei articulații robotice	Prof.univ.dr.ing. NIȚULESCU MIRCEA DORIAN IOAN	10.40
10.	POPILIAN P. ALEXANDRU-IONUȚ	Proiectarea și realizarea unui plotter	Prof.univ.dr.ing. NIȚULESCU MIRCEA DORIAN IOAN	11.00
11.	ȘTEFAN I. IONUȚ-CLAUDIU	Celulă flexibilă robotizată pentru sortare după culoare	Prof.univ.dr.ing. NIȚULESCU MIRCEA DORIAN IOAN	11.20
12.	RUSESCU I. IONUȚ-RĂZVAN	Robot mobil în spații cu obstacole	Prof.univ.dr.ing. NIȚULESCU MIRCEA DORIAN IOAN	11.40
13.	SÂRBU I. IONUȚ-VIOREL	Controlul unui robot mobil în varianta constructivă triciclu	Prof.univ.dr.ing. NIȚULESCU MIRCEA DORIAN IOAN	12.00
14.	SĂVOIU V. ADRIAN	Aplicații cu celula flexibilă de îmbuteliere FESTO	Prof.univ.dr.ing. NIȚULESCU MIRCEA DORIAN IOAN	12.20
Prezentare lucrări practice 12.40 – 13.20				
Pauză 13.20 – 14.20				
15.	COTORAN M. MARIUS-BOGDAN	Semaforizare adaptivă pentru intersecții rutiere	Șef lucr.dr.ing. MANTA LIVIU-FLORIN	14.20
16.	POPA C. MIHAI-COSMIN	Panou solar cu urmărirea traiectoriei aparente a Soarelui, pentru eficientizarea procesului de generare a energiei electrice	Șef lucr.dr.ing. MANTA LIVIU-FLORIN	14.40

17.	SANDU M.L. MIHAI-DANIEL	Stație de încărcare lichide, cu detecția automată a volumelor recipientelor	Șef lucr.dr.ing. MANTA LIVIU-FLORIN	15.00
18.	MANDA M. IONUȚ-ALEXANDRU	Studiul echipamentului de protecție a rețelelor de medie tensiune - KTR RECLOSER	Prof.univ.dr.ing. STOIAN GHEORGHE VIOREL	15.20
19.	PĂTRAȘCU A.M. VIOREL	Proiectarea site-ului "Job-uri online"	Prof.univ.dr.ing. STOIAN GHEORGHE VIOREL	15.40
20.	PIȚICHE M. CĂTĂLIN	Studiul dispozitivelor de modernizare a posturilor de transformare de pe liniile de 20 KV	Prof.univ.dr.ing. STOIAN GHEORGHE VIOREL	16.00
21.	ALBĂSTRIN N. MARIAN-ALEXANDRU	Studiul sistemelor ERP	Prof.univ.dr.ing. STOIAN GHEORGHE VIOREL	16.20
22.	GEORGESCU V.G. RICHARD-GABRIEL	Proiectare software pentru controlul (analiza, supravegherea) indicatorilor de performanță @n industrie	Prof.univ.dr.ing. STOIAN GHEORGHE VIOREL	16.40
23.	LUPU-NICOLAESCU V. ADRIAN-CONSTANTIN	Proiectarea unui anti decompilator	Prof.univ.dr.ing. STOIAN GHEORGHE VIOREL	17.00
24.	TABAZEH H. IAZAN	Proiectarea și realizarea unei mini mașini unelte cu 3 axe	Prof.univ.dr.ing. STOIAN GHEORGHE VIOREL	17.20
Prezentare lucrări practice 17.20 Comunicarea rezultatelor examenului de diploma: ~18.30				

Secretarul comisiei de examen de finalizare a studiilor pentru specializările Mecatronică și Robotică
S.l.dr.ing. Manta Florin